

AJUSTE DE OBSERVACIONES. TEORÍA. FEBRERO 2002

1. - Enunciado del principio básico del ajuste Mínimo Cuadrático. ¿Cuál es la forma cuadrática correspondiente en el caso de observaciones de igual precisión? ¿Y en el caso de observaciones de distinta precisión?

$$2 - 1,5$$

$$2 - 3/2 = \frac{4-3}{2}$$

$$1/2$$

2. - Características fundamentales de los dos métodos de ajuste por mínimos cuadrados.

$$-1/2 - 3/2 = -4/2$$

3. - Describir los dos tipos de Modelos que intervienen en un proceso de ajuste. Matrices características de cada uno de ellos.

4. Dada la ecuación de condición, $\hat{a}\text{sen}\hat{B} - \hat{b}\text{sen}\hat{A} = 0$, donde a y b son lados de un triángulo y A y B ángulos del mismo triángulo, obtener la expresión linealizada de esta ecuación en el caso de que los ángulos se hayan observado en segundos sexagesimales y los lados en metros.

5. - Se ha observado el acimut entre dos puntos A y P, siendo A punto de control y P punto a determinar. Deducir la relación o ecuación de observación correspondiente en los siguientes casos:

a) El residuo de esa ecuación se expresa en radianes

b) El residuo de esa ecuación se expresa en segundos centesimales

6. - Determinar la expresión de la matriz covarianza de los residuos en el Método de las Ecuaciones de Condición.

7. - Sea y una magnitud que depende no linealmente de tres variables x_1, x_2, x_3 . Determinar la precisión de las variables x_2, x_3 si se conoce la precisión final de y, y la de x_1 .

8. - La expresión de la distribución Normal bidimensional es:

$$f(x,y) = \frac{1}{2\pi \sigma_x \sigma_y \sqrt{1-\rho^2}} \exp \left[\frac{-1}{2(1-\rho^2)} \left[\left(\frac{x-\mu_x}{\sigma_x} \right)^2 - 2\rho \left(\frac{x-\mu_x}{\sigma_x} \right) \left(\frac{y-\mu_y}{\sigma_y} \right) + \left(\frac{y-\mu_y}{\sigma_y} \right)^2 \right] \right]$$

Explicar cómo se genera la familia de elipses de error y cuál es la expresión general de la Elipse de Error Estándar.

9. - Se han calculado mediante un ajuste las coordenadas planimétricas de un punto y las precisiones obtenidas vienen dadas por:

$$\sigma_x^2 = 0.5 \text{ m}^2, \sigma_y^2 = 0.5 \text{ m}^2, \rho = 0.25$$

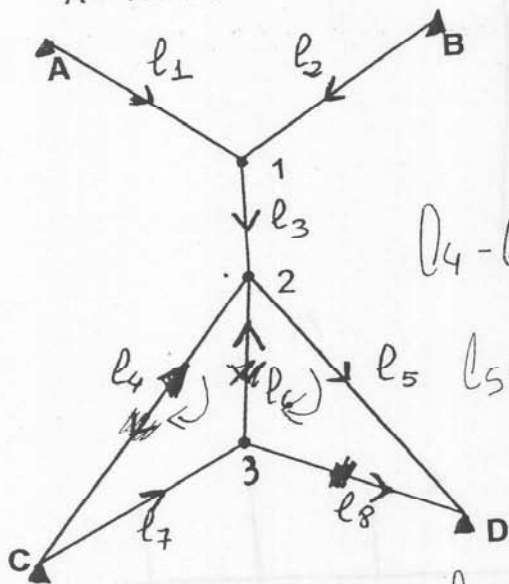
Escribir la ecuación de la Elipse de Error Estándar y determinar sus parámetros mediante el proceso de diagonalización.

10. - Explicar el significado de la elipse de error asociada a una cierta probabilidad.

AJUSTE DE OBSERVACIONES. PROBLEMAS. FEBRERO 2002

1.- En la siguiente red de nivelación los puntos A, B, C y D tienen alturas conocidas sin error y los puntos 1, 2 y 3 alturas desconocidas:

A = 100 m., B = 100 m., C = 105 m., D = 125 m.



Desniveles observados(m.)

- $l_1 = 9.80$
- $l_2 = 10.01$
- $l_3 = 9.90$
- $l_4 = +15.10$
- $l_5 = 5.30$
- $l_6 = +10.20$
- $l_7 = 5.20$
- $l_8 = +15.10$

$l_4 - l_6 - l_7 = 0$

$l_5 + l_6 - l_8$

1ª $l_2 + l_3 + l_5 - (H_B + H_D) = 0$

2ª $l_7 + l_8 - (H_C + H_D)$

3ª $l_1 - l_2 - (H_A + H_B) = 0$

Se pide:

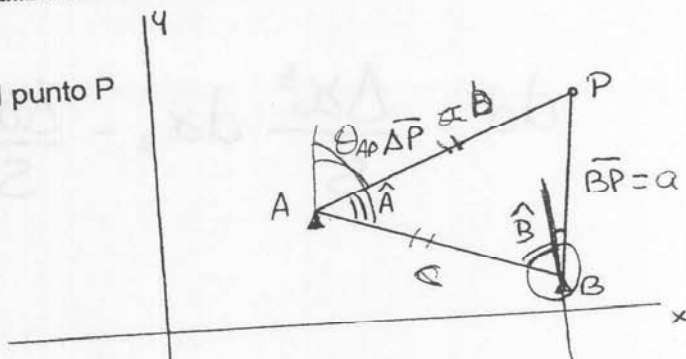
- 1) Plantear las ecuaciones de observación correspondientes al Método Paramétrico
- 2) Obtener las alturas ajustadas de los puntos 1, 2 y 3 utilizando el Método de las Ecuaciones de Condición.
- 3) Obtener el vector de observaciones ajustadas

2.- En la siguiente figura los puntos A y B tienen coordenadas conocidas sin error. Se han observado las distancias AP y BP, así como los ángulos en A y en B.

A(1000,1000) m. B(3061.348,330.227) m.
 AP=2173.715 m. BP=1341.785 m. $\hat{A} = 40^\circ 01' 00''$ $\hat{B} = 80^\circ 27' 80''$
 $\sigma_{AP} = 0.04$ m. $\sigma_{BP} = 0.02$ m. $\sigma_A = 2'' = \sigma_B$

Se pide :

- 1) Calcular las coordenadas aproximadas de P con la distancia AP y el ángulo \hat{A}
- 2) Obtener las coordenadas ajustadas de P utilizando el método paramétrico (tomar la varianza de referencia a priori igual a 1)
- 3) Varianza de referencia a posteriori
- 4) Precisión de las coordenadas ajustadas del punto P
- 5) Parámetros de la Elipse de Error Estándar



$a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \cos A$ ($\theta_B^A - 400$) + e
 $BP^2 = AP^2 + AB^2 - 2AP \cdot AB \cos \hat{A}$